



Capteurs	Suivre une ligne	Détecter un obstacle
Contact	Non	Oui, si contact physique avec l'obstacle.
Capteur Infrarouge.	Oui, si la ligne est bien contrastée.	Peu fiable. Gêné par la lumière ambiante.
Capteur de couleur	Oui, possibilité de distinguer plusieurs lignes de couleur différente.	
Capteur Ultrason	Non	Oui, à distance.

En ce qui concerne notre robot, nous choisirons :

- pour suivre une ligne, le capteur infrarouge,
- pour détecter les obstacles, le capteur ultrason.